2021년도 2학기 휴먼스마트기기설계

강의자료 #3



교과목명: 휴먼스마트기기설계 (01)

담당교수:이수형

E-mail: soohyong@uu.ac.kr

교재명: 스마트기기 개발을 위한 사물인터

넷, 이수형. (LINC+ 사업단 배포)

1학기 마이크로프로세서 복습 (Arduino 개발)

```
◎ ex3-1 | 아두이노 1.8.7
                                                                         파일 편집 스케치 둘 도움말
      Ø
int Ted = 13:
// 처음 시작시 한번만 수행하는 함수, 설정을 담당한다
void setup() {
pinMode(led, OUTPUT); // 13번 핀을 출력으로 설정한다
// 반복해서 호출되는 함수
void loop() {
digitalWrite(led, HIGH); // 13번 핀으로 5V 디지털 신호를 출력한다.
 delay(1000);
            // 1000 ms = 1초를 기다린다.
 digitalWrite(led, LOW); // 13번 핀으로 OV 디지털 신호를 출력한다.
 delay(1000);
             // 1초를 기다린다.
```

5. 아날로그 입출력의 기초 (1학기 마이크로프로세서 : Arduino)

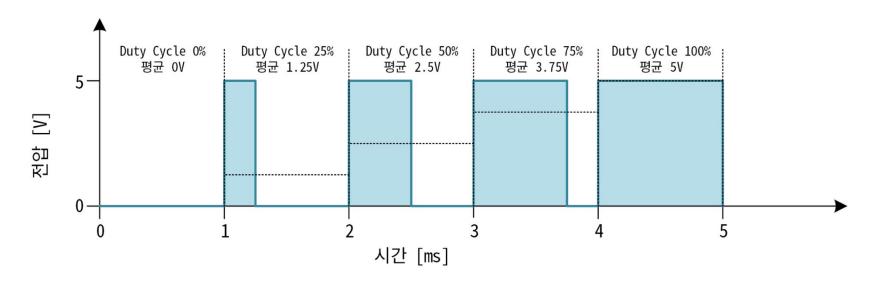
※ "스마트기기개발을 위한 아두이노" 교재의 5장 참고, NodeMCU 부분은 교재에 없음

```
파일 편집 스케치 둘 도움말
                                                                            Ø
 ex3-1
int Ted = 13:
// 처음 시작시 한번만 수행하는 함수, 설정을 담당한다
void setup() {
pinMode(led, OUTPUT); // 13번 핀을 출력으로 설정한다.
// 반복해서 호출되는 함수
void loop() {
digitalWrite(led, HIGH); // 13번 핀으로 5V 디지털 신호를 출력한다
 delay(1000);
            // 1000 ms = 1초를 기다린다.
 digitalWrite(led, LOW); // 13번 핀으로 OV 디지털 신호를 출력한다
 delay(1000);
               // 1초를 기다린다.
```

5.1 아날로그 출력

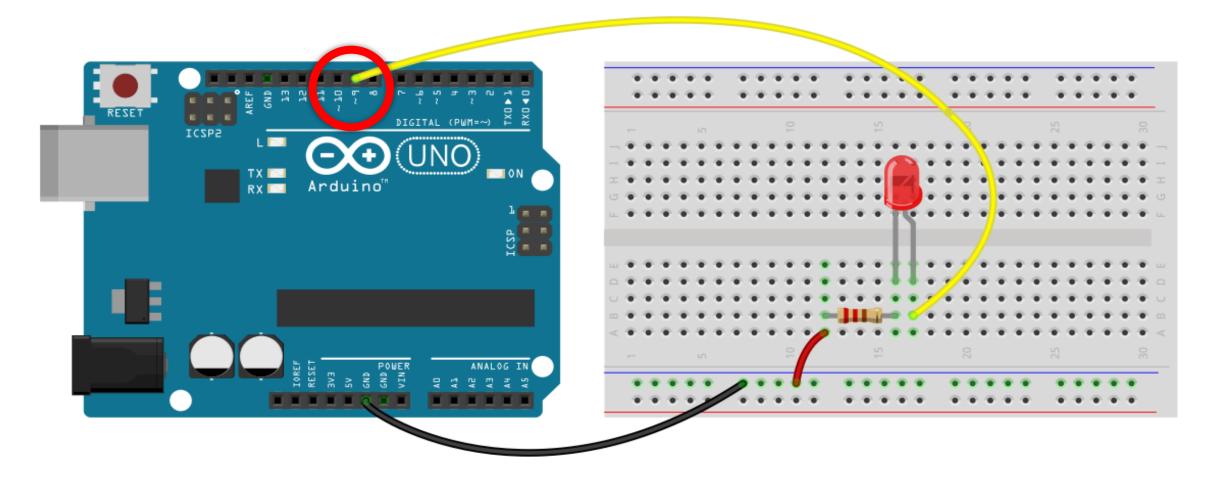
- 아두이노 우노의 입/출력 기능
 - 14개의 디지털 입/출력 기능
 - 6개의 아날로그 입력 기능
 - 디지털 출력 : HIGH → 5V, LOW → 0V
 - 아날로그 출력 기능은 없음
 - → PWM(Pulse Width Modulation) 출력으로 해결
- NodeMCU의 기능
 - 17개의 입/출력 기능 (다른 기능과 공용으로 사용)
 - 1개의 아날로그 입력 기능
 - 디지털 출력 : HIGH → 3.3V, LOW → OV
 - PWM 출력: S/W 방식으로 모든 핀에서 사용 가능

- PWM(Pulse Width Modulation)
 - 사각형 펄스를 주기적으로 발생시키면서 5V, OV의 발생 시간을 조절하면서 평균 전압을 제어
 - 5V, OV의 발생 시간의 비 : 듀티 사이클 (duty cycle)
 - 아두이노: 6개의 디지털 출력핀이 가능 (~기호로 표시)
 - analogWrite(9, 127); → 9번 핀으로 50%듀티 사이클 출력



- PWM(Pulse Width Modulation) in NodeMCU
 - 사각형 펄스를 주기적으로 발생시키면서 3.3V, OV의 발생 시간을 조절하면서 평 균전압을 제어
 - -3.3V, OV의 발생 시간의 비 : 듀티 사이클 (duty cycle)
 - NodeMCU: 모든 디지털 출력핀이 가능하며 S/W 방식으로 처리함
 - analogWrite(9, 512); → 9번 핀으로 50%듀티 사이클 출력
 - -Arduino: 0~256, NodeMCU (ESP8266): 0~1023

• 회로 구성

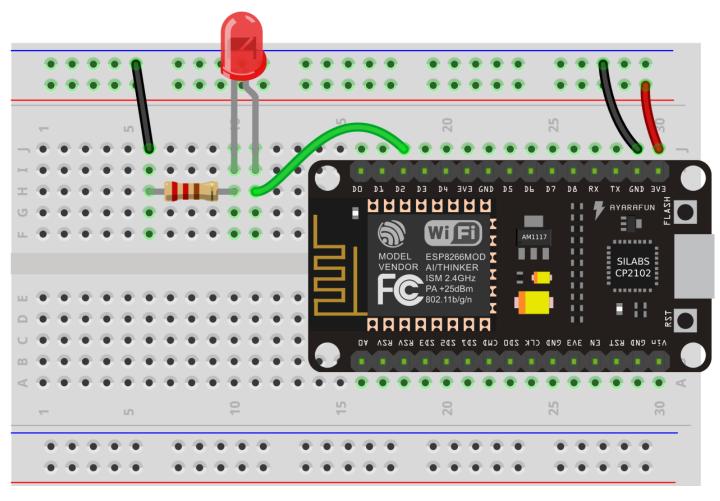


예제 5-1. 아날로그 출력 예제

```
void setup()
 // PWM 신호를 사용하기 위하여 9번 핀을 출력으로 설정
 pinMode(9, OUTPUT);
void loop()
 // 변수 정의 : 밝기를 저장함 (0 ~ 255)
 int br;
 // for문을 사용하여 변수 br의 값을 0에서 255까지 5씩 증가
 for (br = 0; br <= 255; br += 5) {
   analogWrite(9, br);
   delay(30); // 30 미리초 대기
 // for문을 사용하여 변수 br의 값을 255에서 0까지 5씩 감소
 for (br = 255; br >= 0; br -= 5) {
   analogWrite(9, br);
   delay(30); // 30 미리초 대기
```

NodeMCU를 이용한 PWM 출력

• 회로 구성: 예제 4.1과 동일

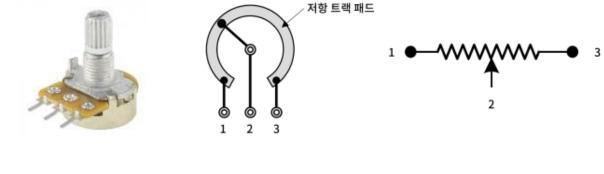


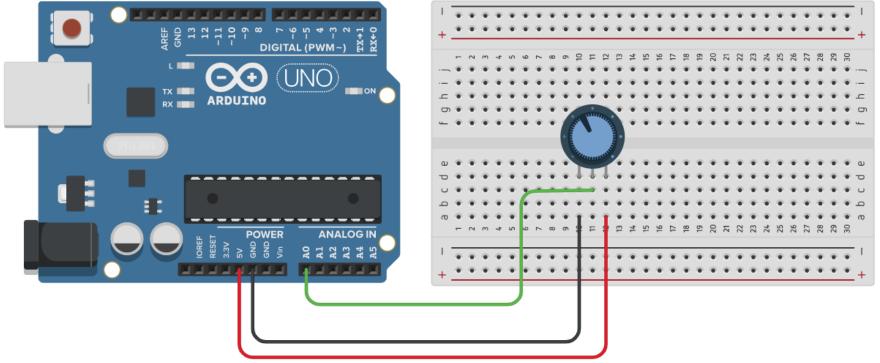
NodeMCU용 아날로그 출력 예제

```
void setup()
 // PWM 신호를 사용하기 위하여 D2 핀을 출력으로 설정
 pinMode(D2, OUTPUT);
void loop()
 // 변수 정의 : 밝기를 저장함 (0 ~ 1023)
 int br;
 // for문을 사용하여 변수 br의 값을 0에서 1023까지 5씩 증가
 for (br = 0; br <= 1023; br += 10) {
   analogWrite(9, br);
   delay(30); // 30 미리초 대기
 // for문을 사용하여 변수 br의 값을 1023에서 0까지 5씩 감소
 for (br = 1023; br >= 0; br -= 10) {
   analogWrite(9, br);
   delay(30); // 30 미리초 대기
```

5.2 포텐쇼미터를 이용한 아날로그 입력

- 포텐쇼미터(potentiometer)
 - 가변저항
- 회로구성





예제 5-1. 포텐쇼미터를 이용한 아날로그 입력

```
// 아날로그 입력 핀(A0~A5) 중에서 A0를 입력으로 사용
int sensor = A0;
void setup()
 // 시리얼 통신 초기화
 Serial.begin(9600);
 // 아날로그 센서 포트를 입력으로 사용
 pinMode(sensor, INPUT);
void loop()
 // 아날로그 센서를 통해서 값을 읽어들임
 int value = analogRead(sensor);
 // 시리얼 통신을 이용하여 PC로 전송
 Serial.println(value);
 // 100ms 대기
 delay(100);
```

- Arduino : 아날로그 센서 읽기 (예: AO)
 - 초기화: setup()함수에서 pinMode(A0, INPUT);
 - 값 읽어들이기: int value = analogRead(A0);
 - 입력: 0~5V 전압 측정
 - 값의 범위 : $0 \sim 1023$ (아두이노에서는 10 bit ADC를 사용) 000000000_2 (0_{10}) $\sim 1111111111_2$ (1023_{10})
 - 입력전압의 계산 : 입력전압 = $\frac{\text{아날로그입력값}}{1024} \times 5 [V]$
- NodeMCU
 - -0~3.3V의 전압 측정
 - 입력전압의 계산 : 입력전압 = $\frac{\text{아날로그입력값}}{_{1024}} \times 3.3 \text{ [V]}$

예제 5-2. 포텐쇼미터를 이용한 아날로그 입력

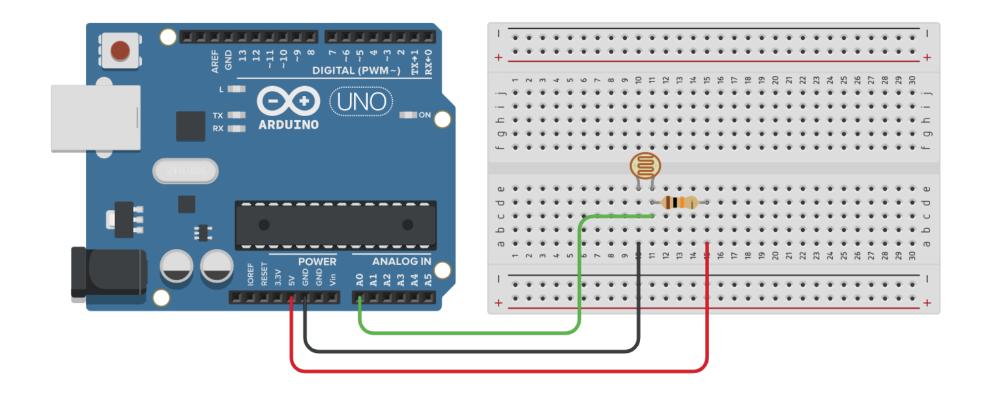
```
// 아날로그 입력 핀(A0~A5) 중에서 A0를 입력으로 사용
int sensor = A0;
void setup()
 // 시리얼 통신 초기화
 Serial.begin(9600);
 // 아날로그 센서 포트를 입력으로 사용
 pinMode(sensor, INPUT);
void loop()
 // 아날로그 센서를 통해서 값을 읽어들임
 int value = analogRead(sensor);
 // 시리얼 통신을 이용하여 PC로 전송
 Serial.println(value);
 // 100ms 대기
 delay(100);
```

5.3 조도 센서

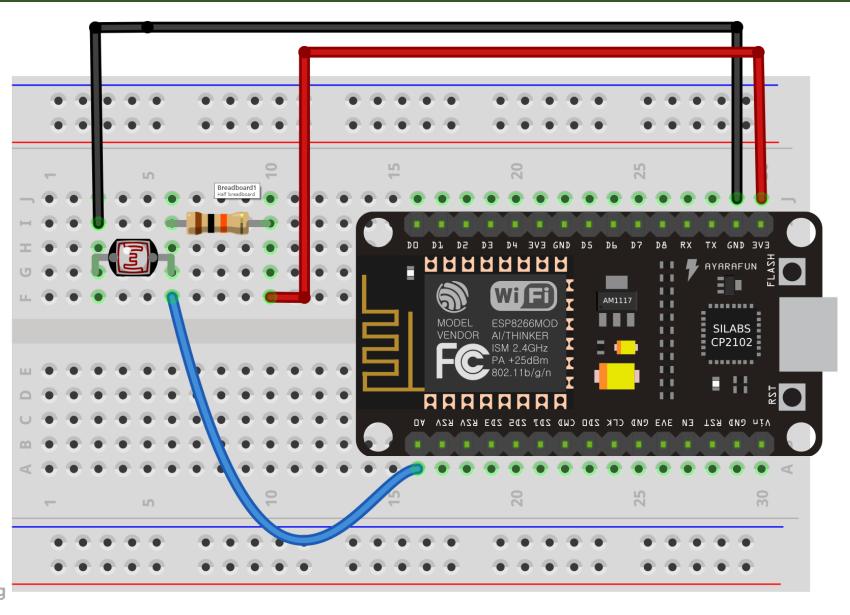
- 센서: 조도, 온도, 유량, 음향, 가스 등의 물리적인 양을 측정하여 전기 성분으로 변환시켜주는 소자
- CdS (황화카드뮴): 포토레지스터, 조도센서 → 주위의 밝기에 반응하여 소자의 저항값이 수십Ω~수백kΩ으로 변하는 소자



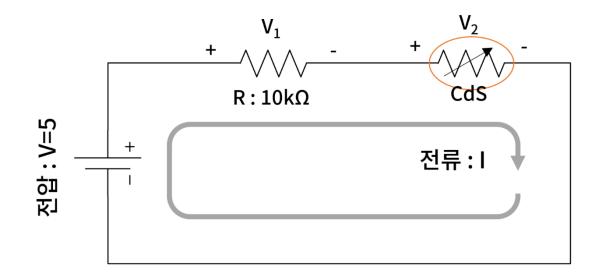
• 회로 구성: 스케치는 동일하게 사용



NodeMCU



• 회로도



- KVL:
$$V_1 + V_2 = 5$$
, CdS의 저항: $R_C \rightarrow V_1$: $V_2 = R$: R_C

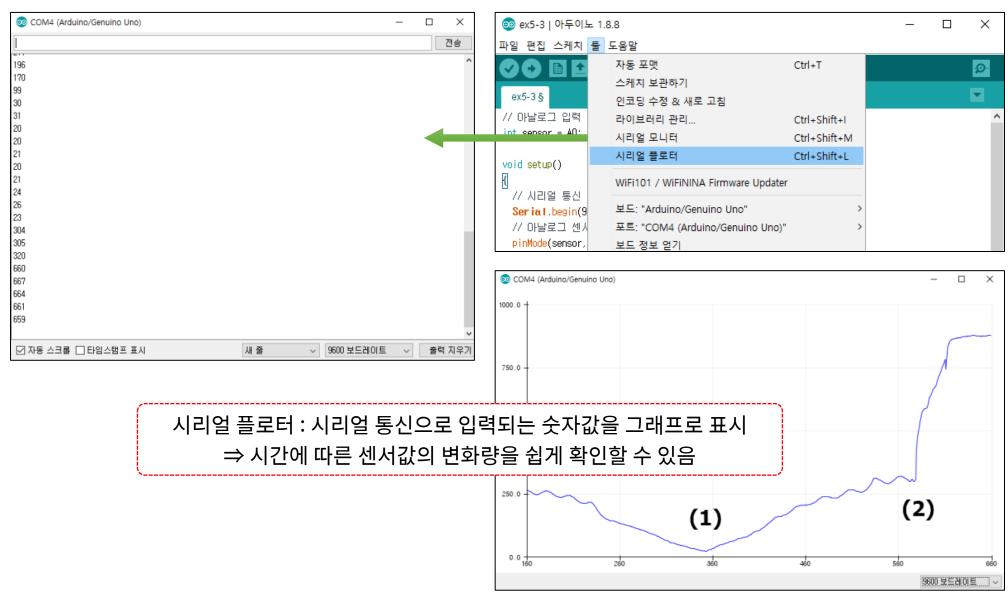
$$-V_2 = \frac{R_C}{R}V_1 = \frac{R_C}{R}(5 - V_2) \Rightarrow V_2 = \frac{R_C}{R + R_C} \times 5 \text{ [V]}$$

-AO의 입력값:
$$A0 = \frac{R_C}{R + R_C} \times 1024$$

예제 5-3. 포텐쇼미터를 이용한 아날로그 입력 (예제 5-2와 동일)

```
// 아날로그 입력 핀(A0~A5) 중에서 A0를 입력으로 사용
int sensor = A0;
void setup()
 // 시리얼 통신 초기화
 Serial.begin(9600);
 // 아날로그 센서 포트를 입력으로 사용
 pinMode(sensor, INPUT);
void loop()
 // 아날로그 센서를 통해서 값을 읽어들임
 int value = analogRead(sensor);
 // 시리얼 통신을 이용하여 PC로 전송
 Serial.println(value);
 // 100ms 대기
 delay(100);
```

시리얼 모니터 & 시리얼 플로터



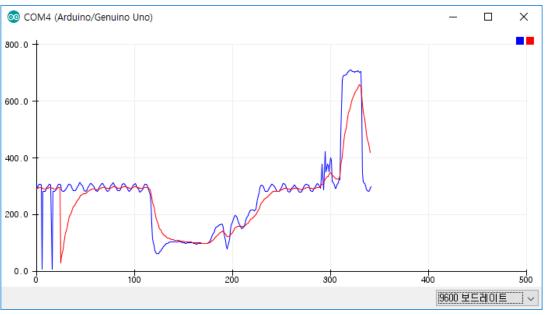
조도 센서의 응용

- 지수평균(exponential average) 구하기
 - 센서의 값이 외부 잡음 등의 영향으로 불안정할 때의 보상
 - 과거의 센서값과 현재의 센서값의 평균값 계산
 - 가중평균: 각 값들의 가중치를 주어 평균 계산
 - \triangleright 예] value_ave = value_ave * (1.0 0.5) + value * 0.5;
 - ▶ 현재값 가중치 : 0.5

예제 5-4. 조도 센서값의 지수평균 구하기

```
int sensor = A0; // 아날로그 입력 핀(A0~A5) 중에서 A0를 입력으로 사용
double value ave = 0; // 센서값의 지수평균을 저장하는 변수
void setup()
 Serial.begin(9600); // 시리얼 통신 초기화
 pinMode(sensor, INPUT); // 아날로그 센서 포트를 입력으로 사용
void loop()
 int value = analogRead(sensor); // 아날로그 센서를 통해서 값을 읽어들임
 value_ave = value_ave * 0.9 + value * 0.1; // 지수평균 구하기, 계수 : 0.1
 // 시리얼 통신을 이용하여 PC로 전송
 Serial.print(value); // 현재 측정값 전송, 줄바꿈 안함
 Serial.print(", "); // 쉼표 및 공백
 Serial.println(value_ave); // 평균값 전송, 줄바꿈 하기
 // 100ms 대기
 delay(100);
```





시리얼통신으로 한 줄에 2개의 값을 전송하면 시리얼 플로터에서는 두가지 색으로 나타남 - 파란색 선 : 센서로부터 입력받은 값

- 빨간색 선 : 지수평균값